月距法による時刻推定 — 間接測定による方法の実海域での検証 —

メタデータ	言語: Japanese
	出版者:
	公開日: 2023-05-31
	キーワード (Ja):
	キーワード (En): Lunar Distance Method, Celestial
	Navigation
	作成者: 田中, 隆博, 小林, 拓司, 島村, 圭一, KOBAYASHI,
	Takuji, SHIMAMURA, Keiichi
	メールアドレス:
	所属:
URL	https://doi.org/10.15053/000000200

月距法による時刻推定 - 間接測定による方法の実海域での検証 -

田中 隆博 1 小林 拓司 2 島村 圭一 2

Time Determination by Lunar Distance Method — Indirect Measuring of Lunar Distance and Verification on Actual Ocean Voyage —

Takahiro Tanaka¹, Takuji Kobayashi² and Keiichi Shimamura²

Abstract

There was no way to know the error of clock once the ship sailed out into the ocean before the invention of marine chronometer. The navigator asked for the answer into the movement of heavenly bodies. The moon travels about 0.55 degree per hour, roughly equivalent to its own apparent diameter, against the celestial coordinate. Consequently, the angle between the moon and other celestial bodies, the angles called "the Lunar Distance", changes from moment to moment. It can determine the time by measuring the Lunar Distance and comparing the distance with forecasted values on the almanac. However, to measure the Lunar Distance by sextant on the ship is very difficult, good results have not been raised with the classical Lunar Distance method.

In this paper, in order to overcome the difficulty of measuring the Lunar Distance, we showed the method which is able to measure the Lunar Distance indirectly. We actually performed the indirect measuring method on the ocean voyage and show some results.

Keywords: Lunar Distance Method, Celestial Navigation

1 はじめに

正確な海上時計が誕生する前の時計は1日に15分以上も狂ったと言われている。無線通信もなかった時代に船がひとたび大洋に出ると時計の誤差を検定する手段は天体の運動、中でも天空を時々刻々移動する月の座標を計測し予報値と比較することで時刻の推定を試みる手法「月距法(Lunar Distance Method)」に頼るほかはなかった。

月食などの現象を利用した月による経度測定の発想は非常に古く紀元前にまで遡るが、大航海時代に入ると月を利用した経度測定法が大洋航海上の必要性からにわかに脚光を浴びることになる。 月の公転周期は約27.3日であり、天球上での毎時 移動角度は平均約 0.55° になり、これは月の視直径と同程度の大きさにもなる。したがって、仮に月の天球座標を 1' 程度の精度で計測できれば、そのときの時刻を 2分の精度で知り得ることになる。

時刻誤差 2 分は経度誤差 30′に相当し、GPS などにより測位技術が進歩した現代にあっては全く実用にならない精度のように思われる。しかし、1714 年英国政府による経度法に懸けられた賞金の条件は、英国から西インドに至る航海で経度差30′以内の経度測定方法発案者に対して 20,000 ポンド (英国国王の身代金相当の金額)、40′以内が15,000 ポンド、60′(1°)以内が10,000 ポンドであったことはよく知られているように、時刻誤

Received November 15, 2012

¹ 海上保安大学校 海事工学講座 tanaka@jcga.ac.jp

² 海上保安大学校

差2~4分は海上時計が出回るまではひとつの精度 目標であった。英国経度法では経度測定方法の精 度検証のひとつとして、ランドフォール時の船位 との比較による評価をしており、この方法が本当 の意味で測位方法の精度を評価していたと言える かについては疑問が残るが、当時は陸岸が見えな い大洋上において真の位置を知ることはできなか ったため、そう評価せざるを得なかった実情も理 解はできる。いずれにせよ、経度誤差30′~1°は 当時としては大洋を航行する上で十分な精度であ ったと言える。実務的には精密な測角器(六分儀 など) であれば、角度 0.2' 程度の測定が可能であ り、熟練航海士によって正確に月の座標を測定で きれば、種々の誤差の介入を考慮しても時刻を数 分の精度(経度誤差1°内外)で得ることが期待さ れ、充分な精度とまでは言えないかもしれないが、 月距法の船位精度でも大洋航行は可能であろう。

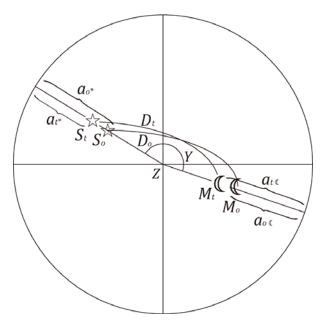
天体の天球座標(d, R.A.)の計測については、安定した陸上で備え付けの観測機器を用いれば、実測することはさほど難しいものではない。しかし、不安定な船上において、人の手で保持して測定する六分儀程度の測角器を用いて精密に直接測定することは現実的に不可能と言ってよい。そのため、月の座標を直接測定することを月と他の天体との距離、すなわち月距(Lunar Distance)を測定することに置き換え、天体暦に示された月距予報値と比較して時刻を推定できるようにすることで書きとに軽して時刻を推定できるようにすることに置き換え、天体暦に示された月距とで、不安定な船上でも月の座標の測定を可能にした手法が月距法である。なお、ここで言う距離(Distance)とは観測者から月までの直接距離を意味しているのではなく、月と他の天体との間の角距離(角度)のことを指している。

我が国に西洋式の航海術が入り始めたのは19世 紀の中ごろであるが、その頃にはクロノメータ(18) 世紀に入ってから海上時計をクロノメータと呼ぶ ようになった。)が普及しており、月距法は凋落し ていた。かの咸臨丸が太平洋を横断する際には複 数のクロノメータが搭載されるとともに月距法も 併用された1)と伝えられているが、月距法の技術が 我が国で広く実用されることはなく、必然的に我 が国の航海暦等に月距が示されることはなかった。 月距を掲載した暦こそ英国では 1907 年(米国は 1911年) まで作成されていた 2)ものの、月距法に 関する文献、とりわけ国内の文献は非常に少なく、 飯田3)4)による月距法の原理や歴史の調査が貴重な 資料となっている。また、滝川5 が我が国の天測 暦を用いての月距の算出や月距法の具体的な計算 プロセスを例示しているが、実際に月距法を実行

し、測位精度等を検証した報告は見当たらない。

2 月距法による時刻推定の原理

月距法によって時刻を得るまでに必要な手続きは、高度測定と測後の種々の計算に分けることができる。月距法の具体的な手順に必要な要素を図1に示す。



Z: 天頂 So: 月以外の天体の視位置 ao*: So の視高度 St: 天体 So の真位置 Mo: 月の視位置 ao €: Mo の視高度

Mt:月の真位置 Do:視月距 Dt:真月距

Y: 両天体の高度の圏がZでなす角

図1 月距法の説明図

3人の観測者によって測角器 (八分儀以降の精度が高い機器) を用いて視月距 Do、月以外の天体 (恒星など) の視位置 So の視高度 ao*および月の視位置 Mo の視高度 ao 《 を同時に計測する。このとき天体の視高度 ao 《 は加えて視差の影響を受けており、Do は真月距ではない。そのため、高度改正の手続きによって So と Mo をそれぞれ真位置 St と Mt に改め真高度 at*および at 《 としたとき、St と Mt との角距離が真月距 Dt となる。

真月距 Dt の計算手順は、まず、方位差 Y を球面 三角形 MoZSo から(1)式によって解く。次いで、真 月距 Dt を方位差 Y と高度改正した St の頂距、Mt の頂距で形成される球面三角形 MtZSt から、(2)式で算出する。すなわち、天球上の球面三角形を 2 回解くことで真月距 Dt を得ることができる。

$$\cos Y = \frac{\cos Do - \sin ao^* \cdot \sin ao \,\mathbb{C}}{\cos ao^* \cdot \cos ao \,\mathbb{C}}$$

 $\cos Dt = \sin at^* \cdot \sin at + \cos at^* \cdot \cos at \cdot \cos Y$ (2)

得られた真月距 Dt を、天体暦に予報されている 各時刻(当時の天体暦では 3 時間毎 4) の月距と 比較、数値補間の手続きを経て測定時の時刻が得 られる。なお、1911 年を最後に月距が示された天 体暦は発行されていないため、月距法を実際に行 うためには自ら月距を算出する必要がある。

以上の手続きを経れば、容易に時刻の推定ができそうに思えるが、実際には計算機のなかった時代に高度測定をした後、球面三角形を解き種々の改正や補間の手続きをする労力は相当なものであったことは想像に難くない。実際、月距法を熟知した航海士でさえ時刻を得るまでの一連の手続きに4時間も要した²⁾と言われている。

月距法によって時刻を得るまでの計算に必要な 労力はともかく、以上の手続きによれば、原理の 上では経度の誤差 30′以内に収めることも困難で はないが、月距法と対抗する時計との比較実験の ための航海が数多く実施された結果、最終的に賞 金総額約20,000ポンドを獲得したのは月距法の研 究や開発に携わった者ではなく、一介の時計職人 ジョン・ハリスンであった。ハリスンによる精密 時計 H-4 の精度が認められて以降は、時計による 経度測定が優勢となり月距法は急速に衰退して行 くこととなる。時計が勝利した要因は、太陽の出 没時刻などを読めば即座に基準場所との経度差が 判明するという手軽さによるところが大きく、対 する月距法が敗北した最大の理由は、計算に要し た時間に加え複雑で煩雑な手続きをしたとしても ひとつの精度目標である経度誤差 30′~1°程度 を安定的に実現できなかったことにある。

月距法が期待されたほどの成果を出すことができなかった理由は、理論的な問題というよりは次のような要因が大きかったと考えられる。

- ①観測者 3 名による同時観測による角度の測定、 とりわけ視月距 Do の測定の困難さによる測定誤差 の介入
- ②時刻を得るまでの手続きの煩雑さによる計算途 中での誤差やミスの介入
- ③当時の航海暦の予報精度

これらのうち、②は近代において種々の計算表の充実、また最近では計算機を利用することで解消されている。③については 1755 年のトビアス・マイヤーによる月距表で予報精度が実用の域に達

したと言われている 2³³⁴ ものの、それでも数分角程度の誤差が含まれていたようである。言及するまでもないが、時代を経る毎に精度は向上し現代の天体位置の予報精度は航海天文学に要求される精度を上回っている。①については、誤差を生じる最大の要因と考えられるが、図 1 に示した古典的な月距法を採るかぎり現代においてもなおも残る問題である。事実、平成 15 年練習船こじま遠洋航海中に月距の測定を試みた実習生から「天空を仰いでの視月距の測定は極めて困難であり、2 つの天体を六分儀の単眼鏡の視野に捉えることでさえ難しかった」との報告を受けている。

この①の問題については改良の余地があり、次章で説明する間接的に月距を計測する方法を考え、 実際に時刻の推定を試みることとした。

3 間接測定による月距法

ここで説明する手法が成立するためには、前述の月距法(以下、古典的月距法と称する。)と同様に、天体暦、精度の高い測角器、計算表が存在していることが前提条件となり、加えて次の事項も満たされているものとする。

- ①およその時刻(数時間程度の誤差)は把握している。
- ②月距測定時の緯度 1 は経度の誤差に対して十分 な精度で把握できている。
- ③短時間であれば、ある程度の精度で時を刻むことができる(計ることができる)機器が手元にある。

これらの条件について、①は古典的月距法を実行する上でもおよその時刻を知っておく必要がある。②は緯度の計測には正確な「時」は不要であり経度と比べ容易に計測可能である。洋上での月距法の議論がなされていた当時でも高い精度で計測可能であったことは明白である。③は当時の精度の悪い時計や砂時計程度の機器で十分であるが、古典的月距法と同様に複数の観測者によって月の高度測定と天体の高度測定が同時に行える場合は不要である。

間接測定に必要な要素を図 2 に示す。同図に示した要素を用いて、次のi) \sim vi) のステップで時刻を推定する。

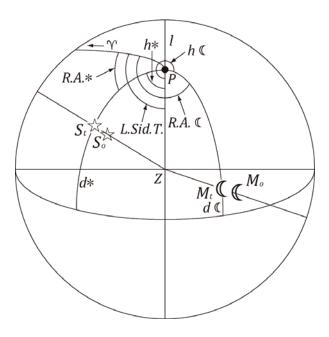
i) ある時刻 To に月以外の天体 (恒星など) So の 高度 ao*を測定し、So の位置を高度改正により真 位置 St に改め真高度 at*を得る。

ii)天体 St の赤緯 d^* は短期的には定数、緯度 I は既知なので、天文三角形 PZSt から(3)式によって St の実測地方時角 h^* を得る。

$$\cos h^* = \frac{\sin at^* - \sin d \cdot \sin l}{\cos d \cdot \cos l}$$

(3)

iii)月Mo の視高度ao《を測定し、高度改正によって真位置にMt に改め真高度at《を得る。観測者単独での測定であれば、天体So と月Mo との測定間の経過時間 Δt を測定しておく。厳密に言えば、 Δt は恒星時よる経過時間のため平時と恒星時との差の修正をする必要があるが、測定間隔が20分程度までなら平時と恒星時の差は無視できる程度に小さいため、 Δt は平時による経過時間としてよい。間隔が20分を超える場合には平時と恒星時の差が無視できなくなり、その差はh(の誤差、すなわち経度誤差そのものになるので修正を加える必要がある。複数観測者による同時観測であれば、 $\Delta t=0$ である。



P: 天の極 $h^*:$ St の地方時角 $R.A.^*:$ St の赤経 $d^*:$ St の赤経 Y: 春分点 L.Sid.T.: 地方恒星時 R.A. C: Mt の赤経 d C: Mt O T.

図2 間接測定による月距法の説明図

iv) 恒星の赤経 R.A.*も短期的に定数と考えてよいので、Mo の高度測定をしたときの地方恒星時 L.Sid.T.を(4)式によって得る。

$$L.Sid.T. = h^* + R.A.^* + \Delta t \tag{4}$$

v) To のおよその時刻は把握できている前提なの

$$h \, \mathbb{C} = L.Sid.T. - R.A. \, \mathbb{C}$$
 (5)

vi)予想時角h 《、赤緯d 《および緯度l から、把握しているおよその時刻前後数時間分の月の予報高度ap 《を算出し、数値補間によってap 《=at 《 となる時刻が月の高度を測定した時刻 $To+\Delta t$ である。

ただし、我が国の天測暦には天体の赤経 R.A.が記載されていないため、赤経 R.A.は時角計算の簡単化のために示されている E という特殊な値から (6)式によって逆算する必要がある。恒星の E_* は平均太陽の赤経 R.A.M.S.と時間変化量が等しいため、観測日の $UT=0^h$ の値を計算すればよい。なお、精密な天体暦とも言える海上保安庁海洋情報部編集の天体位置表は平成 22 年版をもって廃刊となっている。

R.A. ($_*$ or $_{_{\mathfrak{C}}}$)=R.A.M.S.- E_* (or $E_{_{\mathfrak{C}}}$)- 12^{h} ここで、R.A.M.S.= $Ro+p.p.+12^{\mathrm{h}}$ Ro: 天測暦に示されている値 $\mathrm{UT}=0^{\mathrm{h}}$ における $R.A.M.S.+12^{\mathrm{h}}$ $p.p.: E_*$ の比例部分

以上の手法は、図 1 と図 2 とを比較して分かるように、古典的月距法が地平座標の概念を基本としており、航海士は天体暦に予報された月距との比較という単純な手続きで時刻の推定ができるのと比べると計算手順がやや複雑である。加えて、地平座標のほかに赤道座標の概念や天体の運行に関する相当の知識を必要とする。一方で、この手法は古典的月距法での測定困難な視月距Do を直接測ることに代え、天頂Z を経由しての天体と月との角距離を測定していることになり、観測者は高度の圏上での測定(水平線と天体との間の角度の測定)を2 回行えばよく、熟練航海士でなくても比較的精度良く計測が可能である。また、 Δt を計測しておけば観測者1 人でも実行できる点は大きなメリットである。

この手法は、前章で挙げた残された問題点を解消できるとともに、測定者の技能レベルの影響が少なく、月距を精密に直接測定できるまでの技術を有しない者にも行える測定手法である。

表1 測定値および時刻推定結果

		•			測定値および	測定値および時角等計算結果						時刻推定
	観測日時(UT)	寺(UT)	船位 (GPS)		恒 星			月			時刻 (UT)	日の子報百草座(。()
各 嬰	日付	時-分-秒	緯度/経度	恒星名	測定高度 $^{*}(a_{o}*)/$ 真高度 $^{**}(a_{l}*)$	地方時角(L.H.A.)	地方恒星時(L.Sid.T.)	測定高度 $^{*}(a_{o,\mathfrak{C}})/$ 真高度 $^{**}(a_{i,\mathfrak{C}})$	月齡	毎時月距変化量	時-分-秒	1 * (
			10° 00 97 N		/0 60 65 2			66° 11 0′ (E.H.)			01 -00- 00	66° 45.7′
\in	9019 /5 /91	77		10 4		9900 47 5/	17.40 51 9/	00 11:0 (上/2)	-	000	02 -00-00	66° 18.1′
∋	16/6/7107		103° 05 5' W	10 Arcturus	F1° FF 1'	320 41.3	1/4 01.0	66° 11 E'	10.1	60.03	02 -14- 29	66° 11.5′
			0.50					00 11.3			03 -00-00	65° 50.7′
			,000		/2 62 066			(底土) /6 11 6/6			21 -00 - 00	35° 00.5′
6		91 _40_00	30 00.0 N	19 1/200		9000 40 0/	9190 00 9/	34 11.2 (F.1 <u>2</u>)	0 9	0 100	21 -28- 46	35° 06.7′
9		00 -49- 17	181 /1 GI 0000	rs v ega	204 026	7.04 76.7	212 09.2	/£ 50 036	0.0	0.12	22 -00-00	35° 13.5′
			V29 12.1 W					35 00.1			23 - 00 - 00	35° 25.8′
			N /0 00 °96		/3 12 001			(正注) /0 21 。66			20 -00-00	35° 51.8′
6	20/ 2/ 0100		36 UU.U IN	0.0 A A		9900 000 7/	0100 00 6/	35 13.9 (1722)	c	000	21 -00-00	34° 05.0′
9	67/0/7107	47 _CC_ 17	10.01	oo Alltares		520 00.4	0.02 612	/0 11 0/0	0.0	0.40	21 -31- 49	34° 11.9′
			029 IO.2 W		19 45.3			34 11.9			22 -00-00	34° 18.3′
			36° 00.0′ N		35° 26.5′			31。54.4′(下辺)				
4)		22 -01- 17	029° 07.4′ W	1 Polaris	35° 18.5′	単田できず	単元のです。	32° 50.8′	6.3	I		I
			36° 00.0′ N		74° 14.3′			36。55.4′(下辺)				
(G)	2012/6/26	21 -19- 54	020° 47.2′ W	18 Arcturus	74° 07.4′	算出できず	算出できず	37° 50.7′	7.3	I		I
			i.					0			19 -00-00	29° 40.0′
(10 00 10	37 45.9' N		43 II.9	, c c c o	0100 04 0/	29- 10.2。(上元)		0000	11 -90- 61	29° 38.4′
9		71 –70– 61	006° 00 4′ E		/V VO 00V	7.60 667	2.10 24.2	,1 86 °06	711.7	67.0	20 -00-00	29° 25.1′
			7 F.60 000								21 -00 - 00	29° 10.1'
			N /0 31 026		/U UG _GF			(世刊) / 11 006			19 - 00 - 00	29° 49.4′
Œ	9019/6/90	10 -94-49		19 1/200		9000 41 9/	9100 09 9/	23 14.4 (±.½2)	11.9	0 900	19 -28- 12	29° 42.6′
)	06/0/2102		006° 100' E	10 v ega	/V 66 06V	7:11 667	7.70 617	,961 006	711.5	0.43	20 - 00 - 00	29° 34.8′
			10.0					0.21 62			21 -00 - 00	29° 20.2'
			N /0 9V 326		/8 01 ₀ VV			(LET) /2 16 006			18 - 00 - 00	$30^{\circ} 03.6'$
@		10 -27- 51	40.0			9000 41 1/	910° 09 1′	21.1	11.9	0.900	18 -58- 00	29° 49.8′
9		10 00 61	006° 109′ E		/4/0 11 0/	1:11 667	7.70 617	90° 40.8′	711.7	67.0	19 - 00 - 00	29° 49.3′
					4.T TT:2			0.61 62			20 -00-00	29° 34.8′
											1	

※器差改正後の高度 ※※眼高14m

4 間接測定による月距法の実海域での検証

前章で説明した間接測定による月距法を、平成24年度練習船こじま遠洋航海実習中に実海域で実行し、時刻の推定を試みた。高度測定は実習生2名によって行い、測定は天測実習等で六分儀の取り扱いに関して一定の経験を積んだ段階で実施している。なお、月距法の原理に基づいて所要の精度の時刻を求めるためには、恒星の選定やその測定時期、薄明時間、月齢などの条件を吟味する必要があるものの、実習で定時実施しているイブニングサイトに併せての測定では測定機会が限られているため今回はそれらについては考慮せず、天空を見上げて測定可能であった恒星を測定している。

測定は 4 日 (計 8 回) 行い、表 1 が観測値等を取りまとめたものである。船上で実施した時刻推定までの手続きを要約すると、次の i) \sim iv) となる。

- i) 高度測定は 2 名で同時に行い(したがって、今回の測定では $\Delta t = 0$)、あわせて推定時刻の精度等を検証するために時刻 (UT) および船位 (GPS) を記録しておく。緯度測定の手続きを省くためと緯度の誤差の影響を排除するために GPS によって得られた緯度 l を実測緯度とする。
- ii)測定高度を真高度に改正し、(3)および(4)式によって実測の地方時角 h*および地方恒星時 L.Sid.T.を算出する。
- iii) (5)式から 1 時間毎の月の予想時角 h €を計算し、月の予報高度を算出する (表 1 の予報高度は時刻推定付近の 3 時間分のみ掲載)。
- iv) 月の予報高度を数値補間し、予報高度 ap 《と 実測高度 at 《とが等しくなる時刻を求め、測定時 刻を推定する (表 1 の「時刻推定」欄の「月の予 報真高度」と「時刻 (UT)」の網掛けセルが、数 値補間した高度と推定した時刻)。

なお、表 1 の測定④および⑤は特殊な状況の天体を測定したことによって地方時角等が算出できない。これらが算出できない理由は、測定④に用いた Polaris(北極星)は天の極に極めて近い天体(赤緯 $d=+89.3^\circ$)であるため、時角の変動に対する高度変化が極めて小さく、高度観測によって実測時角を求める観点からは適切な天体ではなかった。GPS の船位と UT の記録から推算すると、測定④については高度を低く(0.3' 以上)測っていたことによって地方時角の解が定まらなかった。また、測定⑤については、Arcturus が極めて正中に近い状態($h^*=00^h02^m$)にあり、高度変化が生

じない時期であったため、観測に適した状況ではなかった。測定⑤は、測定④とは逆に高度を高く(3'以上)測っていたことによって解が定まらなかった。

測定④⑤については月距法で時刻推定する上では適切な測定ではなかったが、これらの結果は六分儀による高度測定値に相当の誤差が介入していたことを示唆する記録でもあるため掲載している。

表 2 に各測定によって得られた推定時刻と正しい時刻との差(時刻誤差)および時刻誤差を経度誤差に換算した結果を示す。測定①を除き「+」の誤差(慣習から推定時刻が正しい時刻から遅れている状況を「+」と表現する。)となった。測定①は初回の測定であり計測等の要領に慣れていなかったことを勘案し軽視するとして、残りの 5 回の誤差を単純平均すると+22 分 36 秒(経度誤差+5°39.1′)にもなり、最も誤差が小さかった測定⑦でも+6 分 31 秒(経度誤差 +1°37.8′)もの誤差があった。このように、期待したほど時刻推定精度が高くなかった理由として次のような原因が考えられる。

表 2 時刻誤差 (経度誤差)

	時刻誤差	経度誤差換算
1	- 19分29秒	- 4°52.3′
2	+ 19分14秒	+ 4°48.5′
3	+ 21分25秒	+ 5°21.3′
6	+ 26分01秒	+ 6°30.3′
7	+ 06分31秒	+ 1°37.8′
8	+ 39分51秒	+ 9°57.8′

まず、月距法の原理は月の視直径にも及ぶ月距変化量があることを前提としている。しかし、表1に「毎時月距変化量」として示しているように、白道付近に存在し月と一定の角距離がある天体でなければ、月の視直径にも及ぶ変化量とはならない。比較的月距の変化量が大きかった測定③でも月の平均毎時移動角度に対し 70%程度、測定⑥~⑧については平均毎時移動角度の 50%程度、測定②にいたってはわずか 20%強の月距変化量にしかなっておらず、この減少分はそのまま推定時刻の精度を低下させてしまう。

また、(3)式に示した実測の地方時角の精度は、 高度測定の誤差に天体の方位角の正弦と緯度の正 弦が反比例して劣化するため、できる限り東西圏 に近い時期に測定しなければならない。比較的そ の条件に近かった測定は⑥~⑧であり、その他の 測定については条件が良くなかった。 さらに、古典的月距法の弱点として 3 名の観測者の測定によって複雑な誤差が介入することが指摘のされているが、測定④⑤から予想されるとおり、今回の高度測定値にも種々の誤差が含まれており、高度測定の誤差だけでも 3′以上になっていた可能性がある。恒星と月双方ともこのオーダーで高度測定に誤差が介入しただけでも、方位角や緯度の条件によっては10分以上の時刻誤差を生じる可能性がある。今回提案した間接測定の手法であっても、古典的月距法同様に六分儀の扱いについては相当高い技量が要求されることになる。

5 おわりに

古典的月距法の視月距を直接測定することの困難さを回避するために、間接的に測定する手法を提案し、遠洋航海中に実際に測定を試みた。測定回数は多くなかったものの、この測定方法によれば、測定技術の錬度が高くない実習生によってでも測定自体は実行可能であることが確認できた。ただし、得られた推定時刻誤差の平均は20分(経度誤差5°)を超えていた。

今回の結果は経度法の賞金 10,000 ポンドにも及ばない精度ではあったものの、月距法が実用された時代の末期の 1802 年に英軍艦スペンサー号ほか3隻によって行われた月距法による船位精度(測定経度のばらつき)の検証 3046 では 8°を超える経度差(幅)があったことと比べれば、今回の結果の方がやや良いように思われる。間接測定による方法は次の点に留意して観測すれば、時刻精度にはまだ改善の余地があり、熟練者であれば当初予想した経度差 1°内外での経度測定を達成できるものと考える。

- ・六分儀の取り扱いについては錬度を十分高めておき、器の調整および検定は定期的に実施する。
- ・高度測定は単独で実施する。
- ・ある程度月距変化量のある天体を選定し、天体 の高度変化が大きい時期に測定する。

謝辞

遠洋航海中に古典的月距法の再現実験を試みた 海上保安大学校本科 49 期生の木原寛治氏、また、 ここで提示した間接測定による月距法の洋上での 実行可能性についての検証に協力いただいた本科 57 期生の梅田一盛氏および渡邊翔太氏に感謝申し 上げます。

参考文献

- 1) 飯島幸人,「航海技術の歴史物語 帆船から人工 衛星まで」,成山堂書店,2002,140-143.
- Dava Sobel (藤井留美訳),「経度への挑戦 一 秒にかけた四百年」, 翔泳社, 1997.
- 3) 飯田嘉郎, 月距法 (太陰距離法), 日本航海学会「航海」, No.22(1965), 13-22.
- 4) 飯田嘉郎,「航海術史」, 出光書店, 1984, 145-160.
- 5) 滝川文雄, 古典月距法, 日本航海学会「航海」, No.24(1966), 4-8.
- 6) J.B. Hewson (杉崎昭生訳),「交易と冒険を支えた航海術の歴史」,海文堂出版,2007,260-268.